

## Об одной марковской модели эволюции мнений

Научный руководитель – Манита Анатолий Дмитриевич

*Воробьева Маргарита Юрьевна**Аспирант*

Московский государственный университет имени М.В.Ломоносова,  
 Механико-математический факультет, Кафедра теории вероятностей, Москва, Россия  
*E-mail: vorobyeva.margarita@yandex.ru*

Рассмотрим марковский процесс  $\vec{X}(t)$  с дискретным временем, мотивированный задачей обмена мнениями в сообществе из  $K$  участников (см. [1,2]). Каждый участник имеет скрытое от других мнение:  $X_i(t) = \theta_j \in \Theta$ , где  $\Theta$  некоторое упорядоченное множество из  $N$  различных мнений,  $\Theta \subset (0, 1)$ . В каждый момент времени участники выполняют публичное действие,  $a_i(t) = \mathbb{I}_{[1/2, 1]}(X_i(t))$ , и узнают агрегированную информацию о текущих действиях всех участников  $Q^+(t) = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^K a_i(t)$ , и  $Q^-(t) = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^K (1 - a_i(t))$ . Задана некоторая функция  $f : \Theta \rightarrow [0, 1]$ . Значение  $f(\theta_j)$  суть вероятность того, что мнение  $X_i(t) = \theta_j$  сохранится на следующем шаге:  $X_i(t+1) = \theta_j$ . Иначе, оно меняется на одно из соседних  $\theta_{j+1}$  или  $\theta_{j-1}$  с соответствующими вероятностями  $(1 - f(\theta_j))Q^+(t)$  и  $(1 - f(\theta_j))Q^-(t)$ .

По определению в заданном марковском процессе частицы условно независимы, то есть, вероятности перехода за один шаг имеют вид:

$$P(\vec{X}(t+1) = \vec{\theta}^{t+1} | \vec{X}(t) = \vec{\theta}^t) = \prod_{i=1}^K P(X_i(t+1) = \theta_i^{t+1} | \vec{X}(t) = \vec{\theta}^t), \quad \vec{\theta}^t \in \Theta^K$$

Определим “числа заполнения”:  $\nu_j(t) = \#\{k : X_k(t) = \theta_j\}$ . “Укрупненный процесс”  $(\vec{\nu}(t), t = 0, 1, \dots)$  на множестве состояний  $\mathcal{G}_{N,K} = \{(n_1, \dots, n_N) \in \mathbb{Z}_+^N : \sum_{j=1}^N n_j = K\}$  также является марковским. Цепь  $\vec{\nu}(t)$  имеет два поглощающих состояния  $(K, 0, \dots, 0)$  и  $(0, \dots, 0, K)$ , все прочие состояния являются несущественными и сообщаются между собой.

Интерес представляют системы с большим числом частиц  $K$ . Поэтому естественно перейти к процессу “частот”:  $\rho_j^{(K)}(t) = \frac{\nu_j(t)}{K}$ . Нам удалось строго доказать, что если последовательность начальных конфигураций  $\vec{X}(0) \in \Theta^K$  такова, что при  $K \rightarrow \infty$  существует детерминированный предел  $\vec{\rho}^{(K)}(0) \xrightarrow{P} \vec{\rho}_0$ , то и в каждый момент времени  $\vec{\rho}^{(K)}(t) \xrightarrow{P} \vec{\rho}(t)$ , где  $(\rho(t), t \in \mathbb{Z}_+^N)$  — некоторая детерминированная динамическая система на множестве  $\mathcal{G}_N = \{(y_1, \dots, y_N) \in \mathbb{R}_+^N : \sum_{j=1}^N y_j = 1\}$ . Получен вид нелинейного эволюционного уравнения, которому удовлетворяет  $\rho(t)$ . Исследован вопрос о количестве стационарных решений этого уравнения и обсуждается их связь с поведением исходной стохастической модели.

## Источники и литература

- 1) Lorenz J. Continuous opinion dynamics: Insights through interactive Markov chains. Proceedings of IASTED Conference “Modelling, Simulation and Optimization”, 8 p. 2005.
- 2) Varma V., Morărescu I. and Hayel Y. Analysis and control of multi-leveled opinions spreading in social networks. 2018 Annual American Control Conference (ACC) 2018.